

## 7.1 Elementarne działania na wektorach

Dane są wektory:

$$\vec{a} = \{3, 4, -5\}, \quad \vec{b} = \{-1, 2, -3\}, \quad \vec{c} = \{0, 2, 12\}.$$

Oblicz:

$$\vec{a} - \vec{c}, \quad \vec{a} \cdot \vec{b} + \vec{b} \cdot \vec{c}, \quad |\vec{a}|, \quad \vec{a} \times (\vec{b} \times \vec{c}), \quad \vec{a} \cdot (\vec{b} \times \vec{c})$$

## 7.2 Iloczyn wektorowy i skalarny

Oblicz iloczyn skalarny i wektorowy, kąt pomiędzy wektorami oraz długości wektorów:

$$\vec{u} = \{2, 0, -2\}, \quad \vec{v} = \{-1, -1, -1\}. \quad (2)$$

Znajdź rzut i długość rzutu wektora  $\vec{v}$  na wektor  $\vec{u}$ .

## 7.3 Wektory 4-wymiarowe

Znajdź wektor prostopadły do każdego z wektorów:

$$\mathbf{a} = \{1, 1, 1, 1\}, \quad \mathbf{b} = \{-1, -1, -1, 0\}, \quad \mathbf{c} = \{0, 0, 0, -1\}. \quad (3)$$

Wynik sprawdź za pomocą iloczynu skalarnego.

## 7.4 Tożsamości wektorowe

Udowodnij tożsamości wektorowe w trzech wymiarach:

$$\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) + \mathbf{b} \times (\mathbf{c} \times \mathbf{a}) + \mathbf{c} \times (\mathbf{a} \times \mathbf{b}) = \mathbf{0}. \quad (4a)$$

$$\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = \mathbf{b}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{c}) - \mathbf{c}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) \quad (4b)$$

$$(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) \cdot (\mathbf{c} \times \mathbf{d}) = (\mathbf{a} \cdot \mathbf{c})(\mathbf{b} \cdot \mathbf{d}) - (\mathbf{b} \cdot \mathbf{c})(\mathbf{a} \cdot \mathbf{d}) \quad (4c)$$

## 7.5 Twierdzenie Cayleya-Hamiltona

Dla macierzy:

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \quad \mathcal{I} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathcal{O} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

pokaż, że:

$$\mathcal{A}^2 - \text{Tr}(\mathcal{A}) \mathcal{A} + \text{Det}(\mathcal{A}) \mathcal{I} = \mathcal{O}.$$

## 7.6 Własności macierzy

Dana jest macierz  $\mathcal{A}$ :

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} 0 & 2 & -1 & -2 & -2 \\ 1 & -1 & -2 & 2 & -1 \\ 0 & -2 & -1 & 2 & -2 \\ -1 & 1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Oblicz:

- wyznacznik macierzy  $\mathcal{A}$
- ślad macierzy
- $\mathcal{A} \cdot \mathcal{A}$
- $\mathcal{A}^3$
- macierz odwrotną do  $\mathcal{A}$
- wartości własne
- wektory własne
- wielomian charakterystyczny: współczynniki i rozkład na czynniki
- $\text{Det}(e^{\mathcal{A}})$

## 7.7 Równanie macierzowe

Rozwiązać równanie macierzowe:

$$\mathcal{A} \cdot \mathcal{B} + \mathcal{A} = \mathcal{B}^2 - \mathcal{I}$$

gdzie:

$$\mathcal{B} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & -1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

a  $\mathcal{I}$  to macierz jednostkowa.

## 7.8 Układy liniowe

Rozwiąż układ równań:

$$\begin{aligned} I_1 + I_2 &= I \\ I_3 + I_4 &= I_1 + I_2 \\ I_1 - I_5 &= I_3 \\ I_2 + I_5 &= I_4 \\ RI_5 + R_1I_1 &= R_2I_2 \\ R_2I_3 - RI_5 &= R_1I_4 \\ R_1I_1 + R_2I_3 &= U \end{aligned}$$

z niewiadomymi  $I, I_1 \dots I_5$  oraz parametrami  $R, R_1, R_2$ .

Oblicz stosunek  $R_z = U/I$  wynikający z rozwiązania powyższego układu równań w następujących przypadkach:

- a)  $R \rightarrow 0$
- b)  $R \rightarrow \infty$
- c)  $R_1 = R_2$
- d) dowolne  $R, R_1, R_2$

## 7.9 Pierwiastek kwadratowy z macierzy

Rozwiąż równanie:

$$\mathcal{X}^2 = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

ze względu na niewiadomą rzeczywistą macierz  $\mathcal{X}$ .

## 7.10 Macierz odwrotna

Znajdź macierz odwrotną do:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ \frac{1}{2} & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}.$$

## 7.11 Transformacja unitarna

Oblicz wyrażenie:

$$\mathcal{U}^{-1} \cdot \mathcal{A} \cdot \mathcal{U}$$

gdzie:

$$\mathcal{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

natomiast macierz  $\mathcal{U}$  utworzona jest z pionowo ułożonych obok siebie wektorów własnych macierzy  $\mathcal{A}$ .