

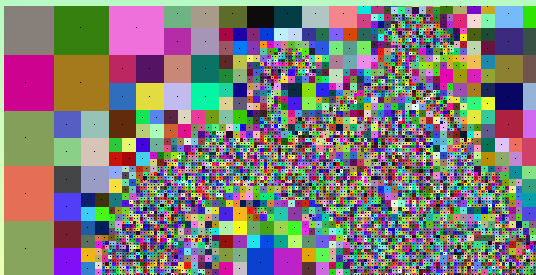
Fizyka na komputerze

O zastosowaniu systemów „algebry symbolicznej”

Andrzej Odrzywółek

Instytut Fizyki UJ, Zakład Teorii Względności i Astrofizyki

13.05.2008, wtorek, 16:00



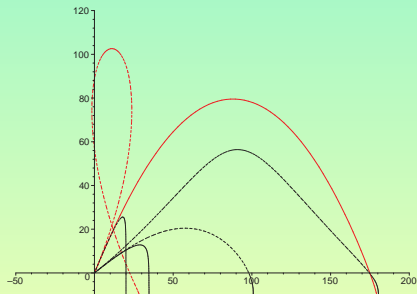
dr Andrzej Odrzywołek

pokój 447, IV piętro

E-mail: odrzywolek@th.if.uj.edu.pl

Konsultacje: środy ~11-13

WWW: <http://ribes.if.uj.edu.pl/alsymb/>



O czym będzie ten referat?

Systemy „algebry komputerowej”

- 1 **Computer Algebra Systems**
- 2 oprogramowanie które realizuje większość poznanych algorytmów dotyczących elementarnej i wyższej matematyki, w tym praktycznie całą „matematykę XIX wieku”, na której opiera się m. in. fizyka i inżynieria XX wieku
- 3 sztandarowe „produkty” to MATHEMATICA i MAPLE rozwijane od lat 80-tych
- 4 współcześnie systemy te posiadają wbudowaną zaawansowaną grafikę komputerową, metody numeryczne, edytory oraz możliwość łączenia się z zewnętrznymi programami

MATHEMATICA

- 1 przykłady będą w programie MATHEMATICA 6.0.2
- 2 autorem programu i właścicielem firmy Wolfram Research jest Stephen Wolfram
- 3 <http://www.wolfram.com/>, <http://mathworld.wolfram.com/>
- 4 UJ jest na etapie zakupu nieograniczonej licencji dla wszystkich studentów i pracowników

[DEMONSTRACJA SIŁY]

Terminologia stosowana przy rozwiązywaniu zadań

Przykład: $ax^2 + bx + c = 0$ (*)

- 1 ROZWIĄZANIEM GRAFICZNYM nazywam wykres 2 funkcji: $y = ax^2 + bx + c$ oraz $y = 0$ w dowolnym przedziale (x_{min}, x_{max}) dla ustalonej wartości liczb a, b, c ; przecięcie się wykresów jest *rozwiązaniem graficznym* równania (*)
- 2 ROZWIĄZANIEM NUMERYCZNYM nazywam podanie nietrywialnej informacji gdzie znajduje się rozwiązanie równania (*) dla pewnych ustalonych liczb a, b, c , np dla $a = 1, b = 0$ i $c = -4, 1 < x < 3$
- 3 ROZWIĄZANIEM SYMBOLICZNYM nazywam wzór:

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

Właściwa kolejność rozwiązywania zadań

- ❶ o ile jest to możliwe i sensowne staramy znaleźć graficzne rozwiązanie zadania, czyli odczytać przybliżone wartości z wykresu lub/i animacji.
Dotyczy to m. in:
 - rozwiązywania równań i układów równań
 - szukania wartości maksymalnych
 - badania funkcji
 - obliczania granic
- ❷ szukamy rozwiązania numerycznego/ wartości numerycznej
- ❸ szukamy symbolicznego rozwiązania zadania

UWAGA!

Na kartce/ tablicy robimy to zwykle w dokładnie odwrotnej kolejności! Jest to możliwe tylko dla specjalnie spreparowanych zadań oraz niewielkiego ułamka realnych problemów.

Rozwiązanie graficzne

Narysowanie badanej funkcji w celu sprawdzenia czy np. posiada maksimum lub przecina oś X daje nam przynajmniej 3 cenne informacje:

- 1 ogólne pojęcie o stopniu trudności problemu, niejednokrotnie wykres funkcji zapisanej przy pomocy niezwykle skomplikowanej formuły okazuje się być niemal linią prostą, lub wręcz przeciwnie
- 2 istnienie oraz ilość potencjalnych rozwiązań
- 3 przybliżone rozwiązanie zadania, często o wystarczającej dokładności – można je użyć jako punkt startowy dla metod numerycznych np. **FindRoot**

[DEMO: GRAFICZNE ROZW. UKŁ. ROWN.]

Przykład: $e^x - \log x = 0$

Rozwiązanie równania metodą graficzną

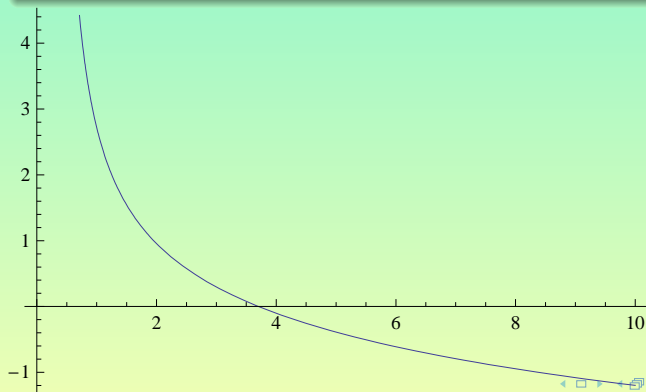
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 0, 10}]

Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3, 4}]

Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.6, 3.8}]

Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.70, 3.71}]

Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.704, 3.706}]



Przykład: $e^x - \log x = 0$

Rozwiązanie równania metodą graficzną

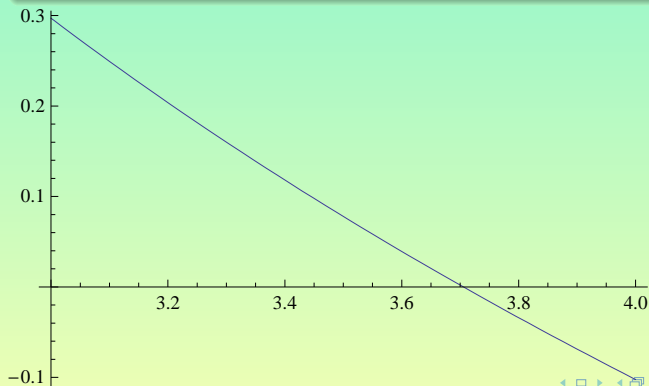
```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 0, 10}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3, 4}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.6, 3.8}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.70, 3.71}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.704, 3.706}]
```



Przykład: $e^x - \log x = 0$

Rozwiązanie równania metodą graficzną

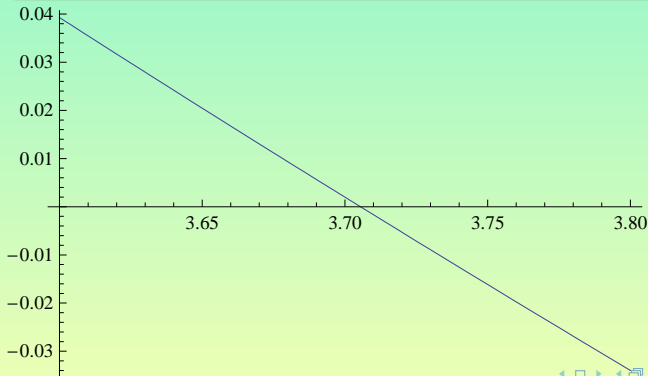
```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 0, 10}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3, 4}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.6, 3.8}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.70, 3.71}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.704, 3.706}]
```



Przykład: $e^x - \log x = 0$

Rozwiązanie równania metodą graficzną

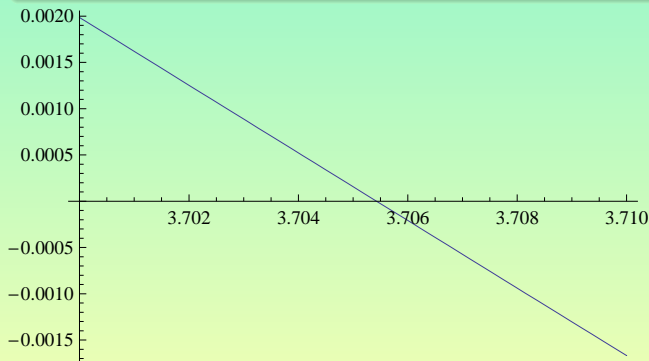
```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 0, 10}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3, 4}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.6, 3.8}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.70, 3.71}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.704, 3.706}]
```



Przykład: $e^x - \log x = 0$

Rozwiązanie równania metodą graficzną

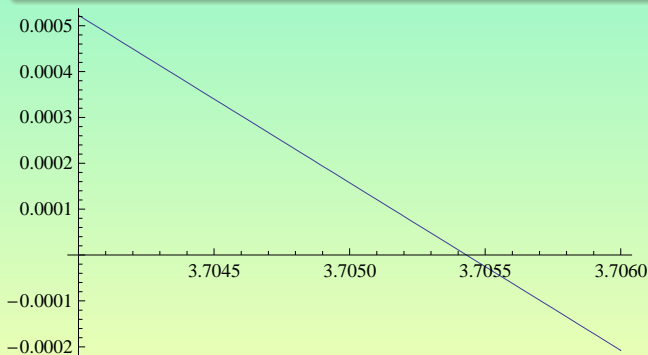
```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 0, 10}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3, 4}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.6, 3.8}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.70, 3.71}]
```

```
Plot[Exp[1/x] - Log[x], {x, 3.704, 3.706}]
```



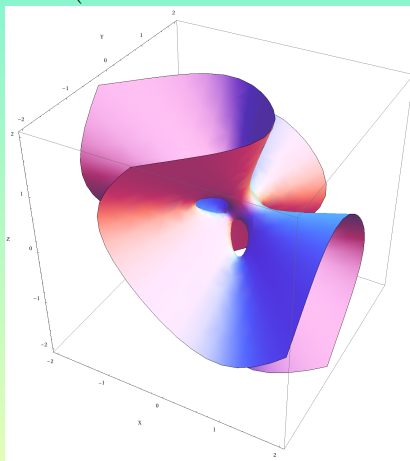
Rysowanie wykresów a rozwiązywanie równań

Narysowanie wykresu funkcji *jest* formą rozwiązywania równania!

- Równanie $f(x) = 0$: Przecięcia wykresu funkcji $f(x)$ z osią poziomą są *rozwiązaniami równania*
- Równanie $g(x) = h(x)$: Przecięcia wykresu funkcji $g(x)$ z wykresem $h(x)$ są *rozwiązaniami równania*
- Układ równań $u(x, y) = 0, v(x, y) = 0$: Przecięcia wykresów funkcji uwikłanych (ang. implicit function) $u(x, y)$ i $v(x, y)$ dają rozwiązania układu równań
- Układ równań: $z = G(x, y), x = X(t), y = Y(t), z = Z(t)$: Przecięcie krzywej 3D $X(t), Y(t), Z(t)$ z powierzchnią $z = G(x, y)$ jest rozwiązaniem układu
- Podobne przykłady można mnożyć
- Użycie animacji, grafiki 3D i kolorów pozwala analizować układy równań aż do pięciu wymiarów (pięciu zmiennych niewiadomych)

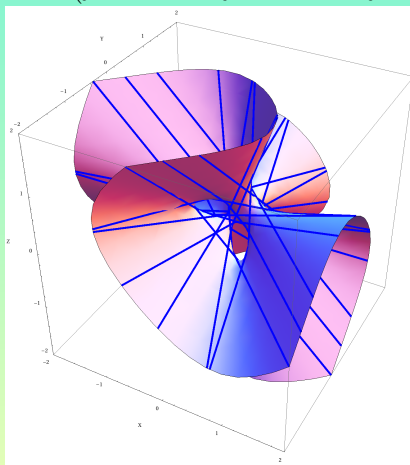
27 linii prostych zawartych w powierzchni 3 stopnia

$$54xyz - 9(x + y + z) + 126(xy + zy + xz) - 9(x^2 + y^2 + z^2) - 189(yx^2 + zx^2 + y^2x + z^2x + yz^2 + y^2z) + 81(x^3 + y^3 + z^3) + 1 = 0$$



27 linii prostych zawartych w powierzchni 3 stopnia

$$54xyz - 9(x + y + z) + 126(xy + zy + xz) - 9(x^2 + y^2 + z^2) - 189(yx^2 + zx^2 + y^2x + z^2x + yz^2 + y^2z) + 81(x^3 + y^3 + z^3) + 1 = 0$$



Rozwiązanie numeryczne

- Większość typowych zadań można rozwiązać numerycznie, na ogół łatwiej i szybciej niż symbolicznie.
- W przypadku pojedynczych problemów bez symbolicznych parametrów rzecz sprowadza się do wywołania odpowiedniej funkcji numerycznej: **FindRoot**, **NIntegrate**, **NDSolve**, **Det[N[A]]**.
- manipulowanie rozwiązaniami numerycznymi z parametrami jest skuteczne dzięki ogromnej mocy obliczeniowej współczesnych komputerów PC, które w locie generują setki tysięcy rozwiązań przebiegających wszystkie możliwe wartości parametrów

Rozwiązanie symboliczne

- 1 skuteczność systemu MATHEMATICA (i innych) w znajdowaniu rozwiązań analitycznych łatwo prowadzi do złudzenia, że wszystko można rozwiązać w taki sposób
- 2 w rzeczywistości to problemy egzaminacyjne, zbiory zadań jak również uświęcone przez czas metody i przykłady są specjalnym podzbiorem wszystkich zagadnień, dobranym tak aby można było znaleźć wynik symboliczny!
- 3 jeżeli atakujemy istotnie nowy problem, szanse na wynik symboliczny są niewielkie, ale istnieją, dlatego zalecam szukanie rozwiązania tego typu dopiero gdy mamy pewność że rozwiązanie istnieje (metoda graficzna) oraz wiemy jak wygląda w przybliżeniu (metoda numeryczna)

Rzut w polu grawitacyjnym

- przykład nauczania modelu bez związku z rzeczywistością, wprowadzonego tylko dlatego, że *jest możliwe* podanie relatywnie prostych do zapamiętania wzorów
- Arystoteles twierdził, że ciało rzucone pod kątem α najpierw porusza się po linii prostej, aż wytraci „pęd”, potem po łuku okręgu, a następnie pionowo w dół
- każdy dobry uczeń na to samo pytanie odpowie, że ciało porusza się po paraboli i potrafi nawet podać na to odpowiedni wzór
- kto ma rację, największy filozof starożytności czy uczeń w szkole na początku XXI wieku?

Przykład: równania dynamiki Newtona

$$\mathbf{F}(\mathbf{r}, \mathbf{t}) = m\mathbf{a}$$

gdzie:

$$\mathbf{a} = \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2}$$

Dla pojedynczego punktu materialnego jest to układ 3 równań:

$$m \frac{d^2 x(t)}{dt^2} = F_x[x(t), y(t), z(t), t]$$

$$m \frac{d^2 y(t)}{dt^2} = F_y[x(t), y(t), z(t), t]$$

$$m \frac{d^2 z(t)}{dt^2} = F_z[x(t), y(t), z(t), t]$$

gdzie funkcje $x(t)$, $y(t)$, $z(t)$ określają położenie w układzie kartezjańskim.

Rzut w polu grawitacyjnym

Rzucone ciało jest poddane działaniu licznych sił. Jedną z nich jest przyciąganie grawitacyjne:

$$\mathbf{F}_g = m\mathbf{g}$$

Wybierając układ współrzędnych w którym oś z jest skierowana pionowo do góry mamy:

$$F_x = 0$$

$$F_y = 0$$

$$F_z = -mg$$

Warunki początkowe zadajemy następująco:

$$x(0) = 0, x'(0) = v_0 \cos \alpha$$

$$y(0) = 0, y'(0) = 0$$

$$z(0) = 0, z'(0) = v_0 \sin \alpha$$

czyli rzut następuje w punkcie $(0, 0, 0)$ z prędkością v_0 pod kątem α do poziomu.

MATHEMATICA rozwiązuje układ równań bezproblemowo:

- 1 zapisujemy równania jako **eqX, eqY, eqZ**

$$\text{eqX} = m x'[t] == 0$$

$$\text{eqY} = m y''[t] == 0$$

$$\text{eqZ} = m z''[t] == -m g$$

- 2 Układ równań stanowi zbiór pojedynczych równań:

$$\text{sys} = \{\text{eqX}, \text{eqY}, \text{eqZ}\}$$

- 3 Podajemy warunki początkowe:

$$\text{ic} = \{x[0] == 0, y[0] == 0, z[0] == 0,$$

$$x'[0] == v0 \cos[\alpha], y'[0] == 0, z'[0] == v0 \sin[\alpha]\}$$

- 4 Pełny opis problemu jest zawarty w sumie zbiorów zawierających równania i warunki początkowe: **Union[sys, ic]**

- 5 Dla wygodzie definiujemy jeszcze wektor położenia *r*:

$$r = \{x[t], y[t], z[t]\}$$

- 6 Funkcja **DSolve** rozwiązuje zadany problem:

trajektoria = **DSolve[Union[sys, ic], r, t]** i otrzymujemy znany wynik: $\text{Out} = \{\{ x[t] \rightarrow t v0 \cos[\alpha], y[t] \rightarrow 0, z[t] \rightarrow 1/2 (-g t^2 + 2 t v0 \sin[\alpha]) \}\}$

Zakładamy, że siłę oporu powietrza można wyrazić jako:

$$\mathbf{F}_o = -k\mathbf{v}$$

Rozpisując to na składowe mamy:

$$F_x = -k \frac{dx(t)}{dt}$$

$$F_y = -k \frac{dy(t)}{dt}$$

$$F_z = -k \frac{dz(t)}{dt}$$

następnie dodajemy siłę oporu do siły przyciągania ziemskiego.

Układ równań różniczkowych z uwzględnieniem oporu powietrza

$$\text{eqX} = m x'[t] == -k x'[t]$$

$$\text{eqY} = m y''[t] == -k y'[t]$$

$$\text{eqZ} = m z''[t] == -m g - k z'[t]$$

Rozwiązujemy ten układ dokładnie tak samo jak w poprzednim przypadku, i otrzymujemy nieco bardziej skomplikowane rozwiązanie:

$$\left\{ \left\{ \begin{aligned} x[t] &\rightarrow \frac{e^{-\frac{k t}{m}} \left(-1 + e^{\frac{k t}{m}} \right) m v_0 \cos[\alpha]}{k}, y[t] \rightarrow 0, z[t] \rightarrow \\ &-\frac{1}{k^2} \left(e^{-\frac{k t}{m}} m \left(g m - e^{\frac{k t}{m}} g m + e^{\frac{k t}{m}} g k t + k v_0 \sin[\alpha] - e^{\frac{k t}{m}} k v_0 \sin[\alpha] \right) \right) \end{aligned} \right. \right\}$$

Konsekwencje rozpowszechnienia systemów CAS

- „Każdy może różniczkować i całkować”
- Zmiany w sposobie nauczania konieczne
- Klasa problemów łatwych do rozwiązania powiększa się
- Znika „bariera matematyczna” (dotyczy pewnej grupy uczniów i studentów)
- Dyskusja nad sensem tradycyjnych przedmiotów nauczania i metod egzaminowania
- Uzależnienie szkół i uniwersytetów od producentów CAS
- Wątpliwości osób zmuszanych do obliczeń ręcznych

Konsekwencje rozpowszechnienia systemów CAS

- „Każdy może różniczkować i całkować”
- Zmiany w sposobie nauczania konieczne
- Klasa problemów łatwych do rozwiązania powiększa się
- Znika „bariera matematyczna” (dotyczy pewnej grupy uczniów i studentów)
- Dyskusja nad sensem tradycyjnych przedmiotów nauczania i metod egzaminowania
- Uzależnienie szkół i uniwersytetów od producentów CAS
- Wątpliwości osób zmuszanych do obliczeń ręcznych

Konsekwencje rozpowszechnienia systemów CAS

- „Każdy może różniczkować i całkować”
- Zmiany w sposobie nauczania konieczne
- Klasa problemów łatwych do rozwiązania powiększa się
- Znika „bariera matematyczna” (dotyczy pewnej grupy uczniów i studentów)
- Dyskusja nad sensem tradycyjnych przedmiotów nauczania i metod egzaminowania
- Uzależnienie szkół i uniwersytetów od producentów CAS
- Wątpliwości osób zmuszanych do obliczeń ręcznych

Konsekwencje rozpowszechnienia systemów CAS

- „Każdy może różniczkować i całkować”
- Zmiany w sposobie nauczania konieczne
- Klasa problemów łatwych do rozwiązania powiększa się
- Znika „bariera matematyczna” (dotyczy pewnej grupy uczniów i studentów)
- Dyskusja nad sensem tradycyjnych przedmiotów nauczania i metod egzaminowania
- Uzależnienie szkół i uniwersytetów od producentów CAS
- Wątpliwości osób zmuszanych do obliczeń ręcznych

Konsekwencje rozpowszechnienia systemów CAS

- „Każdy może różniczkować i całkować”
- Zmiany w sposobie nauczania konieczne
- Klasa problemów łatwych do rozwiązania powiększa się
- Znika „bariera matematyczna” (dotyczy pewnej grupy uczniów i studentów)
- Dyskusja nad sensem tradycyjnych przedmiotów nauczania i metod egzaminowania
- Uzależnienie szkół i uniwersytetów od producentów CAS
- Wątpliwości osób zmuszanych do obliczeń ręcznych

Konsekwencje rozpowszechnienia systemów CAS

- „Każdy może różniczkować i całkować”
- Zmiany w sposobie nauczania konieczne
- Klasa problemów łatwych do rozwiązania powiększa się
- Znika „bariera matematyczna” (dotyczy pewnej grupy uczniów i studentów)
- Dyskusja nad sensem tradycyjnych przedmiotów nauczania i metod egzaminowania
- Uzależnienie szkół i uniwersytetów od producentów CAS
- Wątpliwości osób zmuszanych do obliczeń ręcznych

Konsekwencje rozpowszechnienia systemów CAS

- „Każdy może różniczkować i całkować”
- Zmiany w sposobie nauczania konieczne
- Klasa problemów łatwych do rozwiązania powiększa się
- Znika „bariera matematyczna” (dotyczy pewnej grupy uczniów i studentów)
- Dyskusja nad sensem tradycyjnych przedmiotów nauczania i metod egzaminowania
- Uzależnienie szkół i uniwersytetów od producentów CAS
- Wątpliwości osób zmuszanych do obliczeń ręcznych

Konsekwencje rozpowszechnienia systemów CAS

- „Każdy może różniczkować i całkować”
- Zmiany w sposobie nauczania konieczne
- Klasa problemów łatwych do rozwiązania powiększa się
- Znika „bariera matematyczna” (dotyczy pewnej grupy uczniów i studentów)
- Dyskusja nad sensem tradycyjnych przedmiotów nauczania i metod egzaminowania
- Uzależnienie szkół i uniwersytetów od producentów CAS
- Wątpliwości osób zmuszanych do obliczeń ręcznych

„Cofnięcie się” z rozwiązań na pozycje „równań wyjściowych”

„Cofnięcie się” na pozycje „równań wyjściowych”

Problem I: znaleźć pozycję „ciała” rzuconego pionowo w górę z prędkością $v_0 = 1 \text{ m/s}$ po 1 sekundzie

Nauczanie tradycyjne:

- Wyciągamy z pamięci wzór: $s = -gt^2/2 + v_0t$
- Wstawiamy do wzoru

CAS:

- Znamy *wyłącznie* II zasadę dynamiki Newtona $\mathbf{F} = m\mathbf{a}$
- Wypisujemy r , różniczkowe:

$$-mg = ms''$$

- Rozwiązujemy ww. równanie z położeniem początkowym $s(0) = 0$ oraz prędkością początkową $v(0) = v_0$
- **Otrzymujemy** wzór $s = -gt^2/2 + v_0t$
- Wstawiamy do wzoru

Dla osoby która nie zna metod (algorytmów) rozwiązywania r. różniczkowych zwyczajnych jest to problem.

W tym momencie wkracza na scenę CAS:

$DSolve[\{s[0] == 0, s'[0] == v0, -mg == ms''[t]\}, s[t], t]$

$$\{ \{s[t] - > \frac{1}{2}(-gt^2 + 2tv0)\} \}$$

Czy jest to dłuższa droga?

Tak, ale spróbujmy uwzględnić np. opory powietrza, zależność siły grawitacyjnej od wysokości, zmianę gęstości atmosfery, siły coriolisa, efekt Magnusa itd..

Nie znamy wzoru? A może wcale nie istnieje taki wzór?

Ale znamy prawa Newtona i mamy narzędzie do ich rozwiązywania.

Jak przygotować do wykorzystania potencjału tkwiącego w CAS?

- 1 liczby zespolone: analiza rzeczywista jest *trudniejsza*
- 2 metody graficzne w 2D, ale także 3D, animacje, kolory
- 3 elementarne postawy metod numerycznych
- 4 umiejętność rozwiązania zadania „w przybliżeniu”
- 5 równania różniczkowe (chyba za dużo chcemy ...)
- 6 więcej wiedzy kosztem rozwiązywania zadań
- 7 umiejętność sformułowania problemu w języku matematyki (algorytm rozwiązania wybierze i zastosuje CAS)
- 8 dobra znajomość fundamentalnych praw (np. fizyki) rządzących naszym otoczeniem i nawyk wyprowadzania rozwiązania wprost z np. praw Newtona
- 9 zaangażowanie w rozwiązania typu Open Source
- 10 język angielski

Inne godne uwagi możliwości CAS

Zintegrowane bazy danych

- Mathematica w razie potrzeby łączy się z serwerami Wolfram Research aby pobrać różne dane
- dostępne są m. in. własności fizyczne i chemiczne substancji, szczegółowe dane dotyczące ponad 3000 jąder atomowych, dane ekonomiczne, demograficzne, astronomiczne i matematyczne (wielościanny, węzły, grafy itp.)
- dane są ciągle uzupełniane przez Wolfram Research

Mathematica Player

- darmowy „odtwarzacz” do plików Mathematica
- pozwala na używanie i rozpowszechnianie apletów tworzonych przez np. **Manipulate**
- wymiana interaktywnych wykresów